



ФГБУ «МОРСПАССЛУЖБА»

Управление робототехники, инструментального
и экологического мониторинга

Адрес: 115432, г. Москва,
Проектируемый проезд, №4062,
д. 4, стр. 1,
Тел.: 8-(495)-626-18-08

Сайт: morspas.com
Почта: info@morspas.com

КОМПЛЕКС РАБОЧЕГО ТЕЛЕУПРАВЛЯЕМОГО НЕОБИТАЕМОГО ПОДВОДНОГО АППАРАТА QUASAR

Комплекс рабочего телеуправляемого необитаемого подводного аппарата (далее - РТПА Quasar) предназначен для проведения поисково-обследовательских, а также подводно-технических работ на глубинах до 3000 м. Данный аппарат имеет надежную и хорошо испытанную конструкцию на базе "открытой" несущей рамы, что позволяет уменьшить гидродинамическое сопротивление при движении в горизонтальном направлении, а также облегчает доступ к комплексу навесного оборудования.



Система просто и быстро приводится в состояние готовности к использованию, имеет высокий запас по мощности и высокую стабильность работы. Аппарат оборудован необходимыми интерфейсами для подключения дополнительных подводных инструментов и оборудования для исследовательских работ.

Комплекс РТПА Quasar состоит из следующего основного оборудования:

- РТПА Quasar;
- Контейнер для управления;
- Устройство глубоководного погружения (УГП);
- Спуско-подъемное устройство (СПУ).





ФГБУ «МОРСПАСЛУЖБА»

Управление робототехники, инструментального
и экологического мониторинга

Адрес: 115432, г. Москва,
Проектируемый проезд, №4062,
д. 4, стр. 1,
Тел.: 8-(495)-626-18-08

Сайт: morspas.com
Почта: info@morspas.com

ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ РТПА «Quasar»

№ п/п	Наименование параметра	Ед. измер.	Значение
1	Рабочая глубина	м	3000
2	Габаритные размеры: - длина - ширина - высота	мм мм мм	3200 1800 1800
3	Грузоподъемность	кг	250
4	Масса	кг	~3500
5	Маршевая скорость	узлы	>3
6	Параметры электропитания: - напряжение - частота - потребляемая мощность (РТПА + контейнер) - потребляемая мощность (СПУ + лебедка)	В Гц кВА кВА	3 фазное 380-480 50 150 75
7	Материал рамы	Полипропилен	
8	Материал плавучести	Синтактик	
9	Светильников светодиодных LED (35Вт, 3220лм)	Шт.	9
10	Кабель на лебедке УГП	м	300
11	Кабель на лебедке СПУ	м	3300
12	Основная камера разрешение	ТВЛ	600
13	Число установленных камер	Шт.	3
14	Гидролокатор кругового обзора Super SeaKing, дальность	м	100
15	Манипулятор 7 степенной, Orion 7, грузоподъемность	кг	68
16	Манипулятор 2 степенной, Rigmaster 2, грузоподъемность	кг	136

